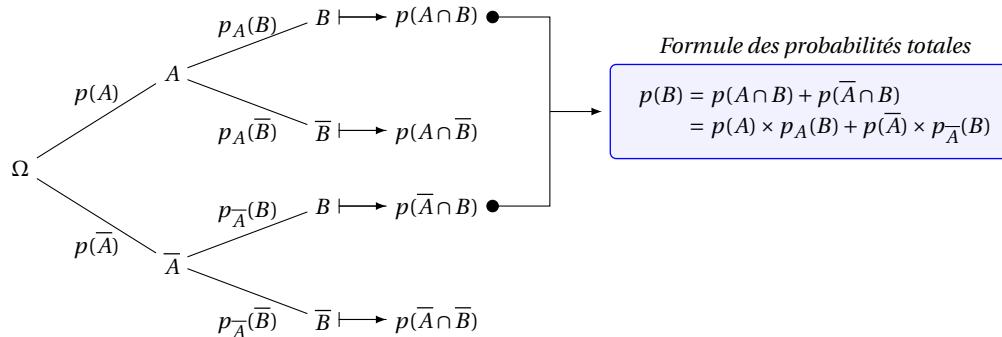


LES PROBABILITÉS

Représentation par un arbre pondéré



Formules

Probabilité conditionnelle	$p_A(B) = \frac{p(A \cap B)}{p(A)}$
Formule de la réunion	$p(A \cup B) = p(A) + p(B) - p(A \cap B)$
Si A et B indépendants	$p(A \cap B) = p(A) \times p(B)$

Loi binomiale

On répète n fois de manière **identiques** et **indépendantes** une épreuve à deux issues (*Succès - Échec*) dont la probabilité du succès est p . Soit X la variable aléatoire qui compte le nombre de succès. Alors X suit alors une loi binomiale de paramètres n et p noté $X \sim \mathcal{B}(n, p)$.

$$p(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad E(X) = np \quad V(X) = np(1-p) \quad \sigma(X) = \sqrt{V(X)}$$

La probabilité de réalisation **d'au moins 1 succès** est $p(X \geq 1) = 1 - p(X = 0)$ avec $\binom{n}{0} = 1$

Dénombrément

Tirage successif avec remise de p éléments parmi n (ordre et répétition)	n^p
Tirage successifs sans remise de p éléments parmi n (ordre, pas de répétition)	$A_n^p = \frac{n!}{(n-p)!}$
Tirage successifs sans remise de n éléments parmi n (nombre de permutations)	$n! = n \times (n-1)! \\ = n \times (n-1) \times (n-2) \times \dots \times 2 \times 1$
Tirage simultané de p éléments parmi n (pas d'ordre, pas de répétition)	$\binom{n}{p} = \frac{n!}{p!(n-p)!}$

Variables aléatoires

* Loi de probabilité de X

X	x_0	x_1	...	x_n
$p(X = x_i)$	p_0	p_1	...	p_n

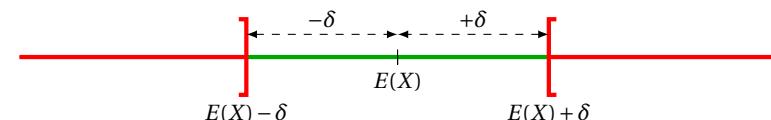
* Formules

Espérance (moyenne)	$E(X) = \sum x_i \times p_i = x_1 \times p_1 + x_2 \times p_2 + \dots + x_n \times p_n$
Variance	$V(X) = \sum (x_i - E(X))^2 \times p_i = E(X^2) - (E(X))^2$
Écart-type	$\sigma(X) = \sqrt{V(X)}$

* Somme de variables aléatoires indépendantes

Espérance	$E(aX) = aE(X)$ $E(X_1 + X_2 + \dots + X_n) = E(X_1) + E(X_2) + \dots + E(X_n)$
Variance	$V(aX) = a^2 V(X)$ $V(X_1 + X_2 + \dots + X_n) = V(X_1) + V(X_2) + \dots + V(X_n)$
Moyenne d'un échantillon	$M_n = \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n}$
Espérance d'un échantillon	$E(M_n) = E(X)$
Variance d'un échantillon	$V(M_n) = \frac{V(X)}{n}$

Inégalité de Bienaymé-Tchebychev



Majoration de la probabilité que l'écart à la moyenne soit supérieure ou égale à δ

$$p(|X - E(X)| \geq \delta) \leq \frac{V(X)}{\delta^2}$$

Minoration de la probabilité que l'écart à la moyenne soit strictement inférieur à δ

$$p(|X - E(X)| < \delta) \geq 1 - \frac{V(X)}{\delta^2}$$

Inégalité de Markov

$$p(X \geq \delta) \leq \frac{E(X)}{\delta}$$

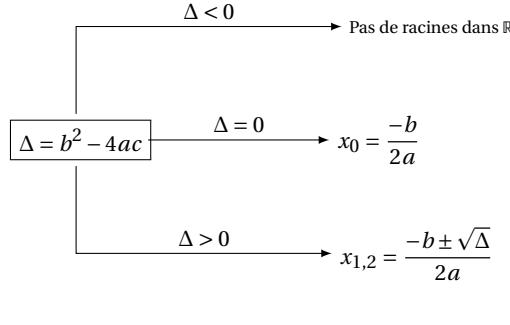
LES FONCTIONS

♦ Polynôme du 1^{er} degré

$$ax + b = 0 \iff x = -\frac{b}{a}$$

x	$-\infty$	$\frac{-b}{a}$	$+\infty$
$ax + b$	signe de $(-a)$	0	signe de a

♦ Polynôme du 2nd degré

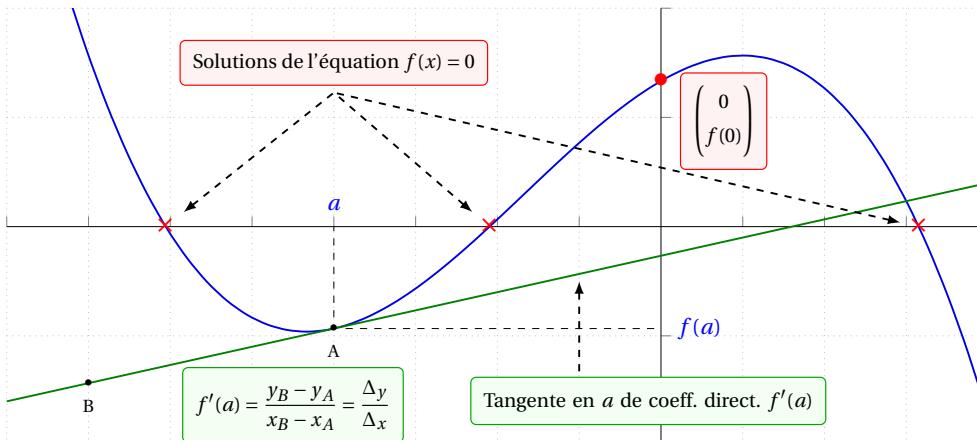


x	$-\infty$		$+ \infty$
$P(x)$		signe de a	

x	$-\infty$	x_0	$+ \infty$
$P(x)$	signe de a	0	signe de a

x	$-\infty$	x_1	x_2	$+ \infty$	
$P(x)$	sig. a	0	sig. $(-a)$	0	sig. a

♦ Lecture graphique



♦ Équation de la tangente en a

$$y = f'(a)(x - a) + f(a)$$

♦ Tableaux des dérivées

x^n	$\frac{1}{x}$	\sqrt{x}	$\ln x$	e^x	u^n	uv	$\frac{1}{u}$	$\frac{u}{v}$	\sqrt{u}	$\ln u$	e^u
nx^{n-1}	$-\frac{1}{x^2}$	$\frac{1}{2\sqrt{x}}$	$\frac{1}{x}$	e^x	$nu' u^{n-1}$	$u' v + uv'$	$-\frac{u'}{u^2}$	$\frac{u' v - uv'}{v^2}$	$\frac{u'}{2\sqrt{u}}$	$\frac{u'}{u}$	$u'e^u$

♦ Tableaux des primitives

x^n	$\frac{1}{x^n} \quad (n \geq 2)$	$\frac{1}{\sqrt{x}}$	$\frac{1}{x}$	$u'u^n$	$\frac{u'}{u^n} \quad (n \geq 2)$	$\frac{u'}{\sqrt{u}}$	$\frac{u'}{u}$	$u'e^u$
$\frac{1}{n+1} x^{n+1}$	$-\frac{1}{n-1} \times \frac{1}{x^{n-1}}$	$2\sqrt{x}$	$\ln x$	$\frac{1}{n+1} u^{n+1}$	$-\frac{1}{n-1} \times \frac{1}{u^{n-1}}$	$2\sqrt{u}$	$\ln u$	e^u

♦ Limites du type

$$\frac{k}{\pm\infty} = 0^\pm \quad \frac{k}{0^\pm} = \pm\infty \quad \pm\infty \times \pm\infty = \pm\infty$$

⚠️ Faire la règle des signes

♦ Forme indéterminée (FI)

$$\frac{\infty}{\infty} \quad \frac{0}{0} \quad 0 \times \infty \quad (+\infty) + (-\infty)$$

⚠️ On développe ou on factorise et/ou on utilise les croissances comparées

♦ Limites de référence

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0^+} \ln x &= -\infty & \lim_{x \rightarrow +\infty} \ln x &= +\infty \\ \lim_{x \rightarrow -\infty} e^x &= 0 & \lim_{x \rightarrow +\infty} e^x &= +\infty \end{aligned}$$

♦ Croissances comparées

$$\begin{aligned} \lim_{x \rightarrow 0^+} x^n \ln x &= 0 & \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\ln x}{x^n} &= 0 \\ \lim_{x \rightarrow -\infty} x^n e^x &= 0 & \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{e^x}{x^n} &= +\infty \end{aligned}$$

♦ Interprétation graphique des limites

Asymptote horizontale d'équation $y = \ell$ en $\pm\infty$

$$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = \ell$$

Asymptote verticale d'équation $x = a$

$$\lim_{x \rightarrow a} f(x) = \pm\infty$$

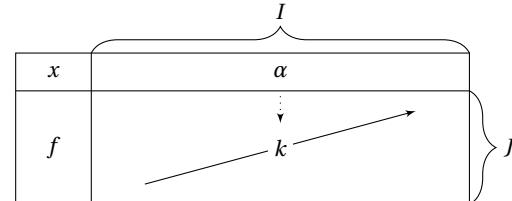
♦ Propriétés de l'exponentielle et du logarithme

$$\begin{array}{lll} e^a \times e^b = e^{a+b} & \frac{e^a}{e^b} = e^{a-b} & (e^a)^n = e^{a \times n} \\ \ln(a \times b) = \ln a + \ln b & \ln\left(\frac{a}{b}\right) = \ln a - \ln b & \ln(a)^n = n \times \ln a \\ & & \ln e^x = x \end{array}$$

♦ Position relative de \mathcal{C}_f par rapport à \mathcal{C}_g : On étudie le signe de la différence $d(x) = f(x) - g(x)$

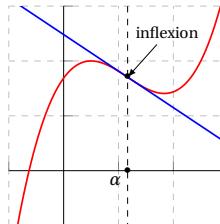
♦ Théorème des valeurs intermédiaires

- f est continue et strictement croissante (ou décroissante) sur I .
- $f(x)$ prend ses valeurs dans J .
- $k \in J$ donc l'équation $f(x) = k$ admet une unique solution $\alpha \in I$.



♦ Convexité

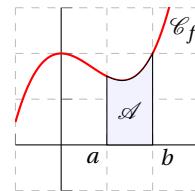
x	$-\infty$	α	$+\infty$
$f''(x)$	-	0	+
f'	↘	↗	↗
f	concave		convexe
\mathcal{C}_f	en-dessous des tangentes		au-dessus des tangentes



♦ Calcul intégral

\mathcal{A} est l'aire du domaine de plan limité par :

- la courbe \mathcal{C}_f et l'axe des abscisses d'une part;
- les deux droites d'équations $x = a$ et $x = b$ d'autre part.



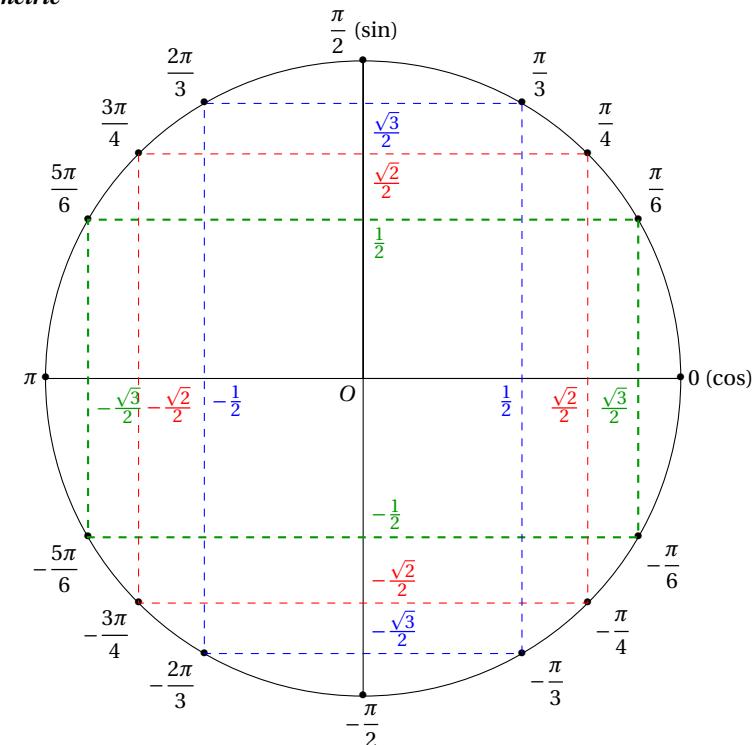
$$\begin{aligned} \mathcal{A} &= \int_a^b f(x) dx \\ &= [F(x)]_a^b \\ &= F(b) - F(a) \end{aligned}$$

Valeur moyenne	$V_m = \frac{1}{b-a} \int_a^b f(x) dx$
Positivité	$f(x) \geq 0$ sur $[a;b] \iff \int_a^b f(x) dx \geq 0$
Linéarité	$\int_a^b (\alpha f(x) dx + \beta g(x) dx) = \alpha \int_a^b f(x) dx + \beta \int_a^b g(x) dx$
Intégration par parties	$\int_a^b u' v = [uv]_a^b - \int_a^b u v'$

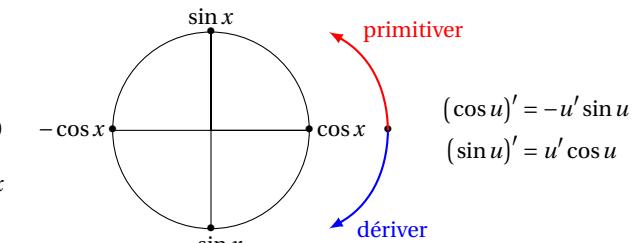
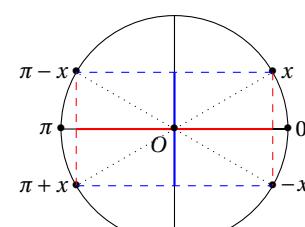
♦ Équations différentielles

$y' = ay$	$y(x) = Ce^{ax}$
$y' = ay + b$	$y(x) = Ce^{ax} - \frac{b}{a}$
$y' = ay + f$	$y(x) = Ce^{ax} + \text{une solution particulière}$

♦ Trigonométrie



Encadrement	$-1 \leqslant \cos x \leqslant 1$ et $-1 \leqslant \sin x \leqslant 1$
Pythagore	$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$
Périodicité	$f(x+T) = f(x) \iff f$ est T-périodique
Paire	$f(-x) = f(x) \iff \mathcal{C}_f$ symétrique par rapport à (y' Oy)
Impaire	$f(-x) = -f(x) \iff \mathcal{C}_f$ symétrique par rapport à O



LES SUITES

Nature	ARITHMÉTIQUE	GÉOMÉTRIQUE
$u_{n+1} = f(u_n)$	$\begin{cases} u_p \\ u_{n+1} = u_n + r \end{cases}$	$\begin{cases} v_p \\ v_{n+1} = qv_n \end{cases}$
$u_n = f(n)$	$\begin{aligned} u_n &= u_0 + nr \\ &= u_1 + (n-1)r \\ &= u_2 + (n-2)r \\ &= \dots \end{aligned}$	$\begin{aligned} v_n &= v_0 \times q^n \\ &= v_1 \times q^{n-1} \\ &= v_2 \times q^{n-2} \\ &= \dots \end{aligned}$
Somme de u_p à u_n	$\underbrace{(n-p+1)}_{\text{nombre de termes}} \times \frac{\text{premier} + \text{dernier}}{2}$	$\text{premier} \times \frac{1-q^{n-p+1}}{1-q}$
Pour démontrer	$u_{n+1} - u_n = \dots = r$	$\begin{aligned} \frac{v_{n+1}}{v_n} &= \dots = q \\ v_{n+1} &= \dots = qv_n \end{aligned}$

• Limite de q^n

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} q^n = \begin{cases} 0 & \text{si } -1 < q < 0 \text{ ou } 0 < q < 1 \\ +\infty & \text{si } q > 1 \\ 1 & \text{si } q = 1 \\ \text{diverge} & \text{si } q \leq -1 \end{cases}$$

• Théorèmes de comparaison

$$\begin{cases} \lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = +\infty \\ v_n \geq u_n \end{cases} \Rightarrow \boxed{\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n = +\infty}$$

$$\begin{cases} \lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = -\infty \\ v_n \leq u_n \end{cases} \Rightarrow \boxed{\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n = -\infty}$$

• Théorème des gendarmes

$$\begin{cases} v_n \leq u_n \leq w_n \\ \lim_{n \rightarrow +\infty} v_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} w_n = \ell \end{cases} \Rightarrow \boxed{\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = \ell}$$

• Théorèmes de convergence monotone

- Toute suite croissante majorée converge.
- Toute suite décroissante minorée converge.

• Théorème du point fixe

$$\begin{cases} f \text{ est continue} \\ u_{n+1} = f(u_n) \\ (u_n) \text{ converge} \end{cases} \Rightarrow (u_n) \text{ converge vers } \ell \text{ solution de l'équation } f(x) = x$$

• Sens de variation

$$u_{n+1} - u_n \begin{cases} > 0 \Rightarrow (u_n) \text{ est strictement croissante} \\ < 0 \Rightarrow (u_n) \text{ est strictement décroissante} \\ = 0 \Rightarrow (u_n) \text{ est stationnaire ou constante} \end{cases}$$

• Raisonnement par récurrence

- Initialisation :** on vérifie que la propriété est vraie au rang initial
- Héritéité :** supposons la propriété vraie au rang n , montrons qu'elle est vraie au rang $n+1$
[Écrire la propriété au rang n] \Rightarrow [Écrire la propriété au rang $n+1$]
 \vdots DÉMO
- Conclusion :** la propriété étant initialisée et héréditaire, on en déduit que la propriété est vraie pour tout n .

Remarque :

En ce qui concerne la démonstration, on démarre généralement de l'hypothèse de récurrence et :

- soit on compose avec une fonction f croissante
- soit on "reconstruit" l'expression de u_{n+1}

• Algorithmes Python

Exemple à adapter en fonction de la suite étudiée, ici $u_0 = 1$ et $u_{n+1} = 2u_n + 5$.

```
##### Programme CALCUL #####
# calcule et affiche le terme de
# rang n demandé par l'utilisateur

# demander la valeur de n
n = int(input("n = "))
# initialisation u0=1
u = 1
# boucle de calcul
for i in range(n):
    u = 2 * u + 5
print("u = ", u)
```

```
##### Programme SEUIL #####
# affiche le rang n à partir duquel
# un devient supérieur ou égal à M

# initialisation : u0=1
n = 0
u = 1
while u < M: # tant que un < M
    # on calcule le terme suivant
    n = n + 1
    u = 2 * u + 5
print("n = ", n)
```

Remarques :

- dans l'algorithme de calcul, on peut afficher tous les termes jusqu'à u_n en plaçant `print("u = ", u)` dans la boucle `for`
- dans l'algorithme de seuil, on peut être amené à remplacer la condition `u < M` par `u > M`

• Modélisation de problème par une suite géométrique

$$\text{Augmentation de } t \% \Rightarrow q = 1 + \frac{t}{100}$$

$$\text{Diminution de } t \% \Rightarrow q = 1 - \frac{t}{100}$$

GÉOMÉTRIE DANS L'ESPACE

♦ Calcul de \overrightarrow{AB} et de sa norme

$$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x_B - x_A \\ y_B - y_A \\ z_B - z_A \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \text{ et } AB = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$$

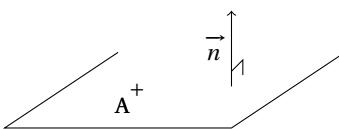
♦ Colinéarité de deux vecteurs ou comment montrer que trois points sont alignés

$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ sont colinéaires si leurs coordonnées sont proportionnelles soit $\frac{x}{x'} = \frac{y}{y'} = \frac{z}{z'}$

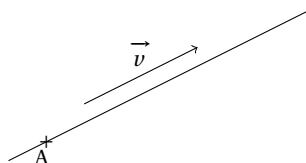
♦ Orthogonalité de deux vecteurs

$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ et $\overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix}$ sont orthogonaux si leur produit scalaire est nul soit $\overrightarrow{AB} \cdot \overrightarrow{AC} = xx' + yy' + zz' = 0$

♦ Équation cartésienne de plan



♦ Représentation paramétrique de droite



♦ Intersection entre deux droites

On résout le système de 3 équations composé des équations des deux droites, par exemple :

$$\begin{cases} 2t + 1 = -k + 3 \\ t - 1 = k + 2 \\ 3t + 2 = -2k - 1 \end{cases}$$

♦ Intersection entre un plan et une droite

On résout le système de 4 équations composé des 3 équations de la droite et de l'équation du plan, par exemple :

$$\begin{cases} x = 2t + 1 \\ y = t - 1 \\ z = 3t + 2 \\ 2x - 3y + z - 1 = 0 \end{cases}$$

Le plan \mathcal{P} de vecteur normal $\vec{n} (a; b; c)$ a pour équation $ax + by + cz + d = 0$.

On détermine d en remplaçant x , y et z par les coordonnées d'un point qui **appartient** au plan (ici A).

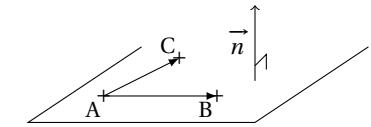
La droite \mathcal{D} de vecteur directeur $\vec{v} (a; b; c)$ passant par A a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = at + x_A \\ y = bt + y_A \\ z = ct + z_A \end{cases}$$

♦ Comment montrer qu'un vecteur est normal à un plan

On montre que \vec{n} est orthogonal à un couple de vecteurs directeurs du plan en utilisant le produit scalaire :

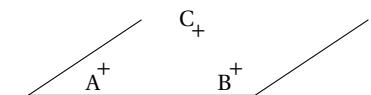
$$\overrightarrow{n} \perp (\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{AC}) \iff \begin{cases} \overrightarrow{n} \perp \overrightarrow{AB} \\ \overrightarrow{n} \perp \overrightarrow{AC} \end{cases}$$



♦ Comment montrer que trois points définissent un plan

On montre que ces trois points ne sont pas alignés en utilisant la non colinéarité de deux vecteurs :

$$\overrightarrow{AB} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad \overrightarrow{AC} \begin{pmatrix} x' \\ y' \\ z' \end{pmatrix} \quad \frac{x}{x'} \neq \frac{y}{y'} \neq \frac{z}{z'}$$

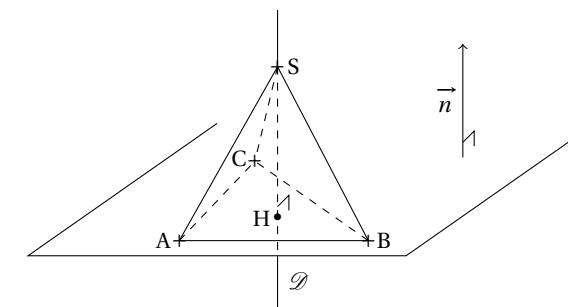


♦ Comment montrer que trois vecteurs ou quatre points sont coplanaires

On montre que l'un des trois vecteurs est une combinaison linéaire des deux autres :

$$\overrightarrow{AD} = \alpha \overrightarrow{AB} + \beta \overrightarrow{AC}$$

♦ Situation classique à connaître



- Les points A, B et C définissent un plan dont on connaît une équation cartésienne
- La droite \mathcal{D} passant par S est orthogonale au plan (ABC) et admet pour vecteur directeur \vec{n}
- On définit H comme le projeté orthogonal de S sur le plan (ABC)
- On cherche les coordonnées de H point d'intersection de la droite \mathcal{D} avec le plan (ABC)
- On peut calculer la distance SH qui est la distance du point S au plan (ABC)
- On peut calculer le volume de la pyramide SABC :

$$V = \frac{1}{3} \times \mathcal{A}_{ABC} \times SH \quad \text{avec} \quad \mathcal{A}_{ABC} = \frac{\text{base} \times \text{hauteur}}{2}$$